



# ROUSSELET ROBATEL

Machines centrifuges  
Centrifugal hydro-extractors

## ESSOREUSE A CHARGEMENT & DECHARGEMENT AUTOMATIQUE PAR ROBOT PREHENSEUR MULTI-AXES

*Pour la centrifugation de pièces conditionnées en casier ou de dimensions importantes*

A partir de très larges gammes d'essoreuses utilisées dans de nombreuses industries (Ø de panier jusqu'à 2.000 mm, jusqu'à 1000 G développés,...) RR propose des versions adaptées au chargement / déchargement par robot multi-axes.

Ceux-ci exigent de parfaites reproductibilité et fiabilité du positionnement des objets (casiers, pièces...) devant être transférés.

Pour cela RR met en œuvre des solutions spécifiques relatives entre autres à la suspension, à l'indexation du panier, aux tolérances mécaniques, au repérage spatial, etc.

Exemples d'applications :

- ❑ essorage de pièces métalliques en vrac conditionnées (en casiers,...)
- ❑ essorage de pièces métalliques individualisées « massives »,
- ❑ essorage / centrifugation de produits divers conditionnés (cartouches d'encre,...)

Exemple de réalisation : essoreuse type RC 100 K

### Caractéristiques techniques :

- ❑ Essoreuse à axe vertical
- ❑ Essoreuse de type rigide sur plaque et 4 pieds support
- ❑ Moteur relié à un variateur de fréquence permettant la variation de vitesse
- ❑ Diamètre du panier 1000 mm
- ❑ Production horaire jusqu'à 10 cycles/h
- ❑ Vitesse variable jusqu'à 1 200 tr/min soit 800 G
- ❑ Charge par cycle jusqu'à 250 kg, selon vitesse maxi
- ❑ Couvercle à relevage pneumatique,
- ❑ Panier indexé,
- ❑ Fonctionnement automatique avec superviseur,
- ❑ Possibilité de passer en mode manuel.

### Exemple de cycle automatique:

- ❑ Ouverture du couvercle,
- ❑ Chargement par robot,
- ❑ Fermeture couvercle,
- ❑ Centrifugation selon courbe vitesse / temps programmée,
- ❑ Freinage puis positionnement du panier selon l'index,
- ❑ Ouverture couvercle,
- ❑ Déchargement par robot.

